

비정상 상황 시나리오(제7조 관련)

1. 모든 자동 고도제어시스템 고장 시 (예. 자동고도 유지 장치)

항공교통관제기관 조치
조종사의 의도를 파악하고 중요 교통정보를 제공한다.
1) 조종사가 계속적으로 RVSM 공역내를 운항하기를 원할 경우, 상황을 판단하여 횡적분리, 종적분리 또는 기존의 2,000피트 수직분리기준을 제공하여 항공기를 처리할 수 있는지를 결정하고 가능할 경우 적절한 분리기준을 적용한다.
2) RVSM 공역을 벗어나기 위하여 조종사가 허가를 요청할 경우 가능한 신속히 요구사항을 허가한다.
3) 인접 항공교통관제기관/섹터에 상황을 통보한다.

2. 주 고도계 시스템의 중복성능(redundancy) 손실

항공교통관제기관 조치
상황을 인지하였음을 통보하고 계속적으로 감시절차를 수행한다.

3. 모든 고도측정장비가 신뢰할 수 없거나 고장이라고 예상될 경우

항공교통관제기관 조치
조종사의 의도를 파악하여 중요 교통정보를 제공한다.
1) 조종사가 계속적으로 RVSM 공역내를 운항하기를 원할 경우, 상황을 판단하여 횡적분리, 종적분리 또는 기존의 2,000피트 수직분리기준을 제공하여 항공기를 처리할 수 있는지를 결정하고 가능할 경우 적절한 분리기준을 적용한다.
2) RVSM 공역을 벗어나기 위하여 조종사가 허가를 요청할 경우 가능한 신속히 요구사항을 허가한다.
3) 인접 항공교통관제기관/섹터에 상황을 통보한다.

4. 조종사가 항공기의 비행고도를 유지하는데 영향을 받을 것이라 판단하는 심한 난기류 (greater than moderate turbulence) 조우할 경우

항공교통관제기관 조치

1) 조종사가 계속적으로 RVSM 공역내를 운항하기를 원할 경우, 상황을 판단하여 횡적분리, 종적분리 또는 기존의 2,000피트 수직분리기준을 제공하여 항공기를 처리할 수 있는지를 결정하고 가능할 경우 적절한 분리기준을 적용한다.

2) RVSM 공역을 벗어나기 위하여 조종사가 허가를 요청할 경우 가능한 신속히 요구사항을 허가한다.

3) 인접 항공교통관제기관/섹터에 상황을 통보한다.